

# EPCIO-6005

## PCI介面脈波式6軸運動控制卡

### Features

- PCI介面
- 6軸伺服或步進馬達脈波命令控制
- 6軸編碼器輸入
- 19點專用輸入及7點專用輸出
- 128點遠端串列傳輸輸出入點介面
- EPCIO-6000之脈波版 (接頭端子相容)



### Introduction

EPCIO-6005應用工研院機械所開發之EPCIO ASIC，以DDA(Digital Differential Analyzer)方式均勻送出各軸移動量，實現六軸伺服馬達或步進馬達運動控制。在脈波輸出控制時，亦可藉由編碼器輸入端讀回馬達編碼器值，可應用於步進/脈波控制型馬達之軟體閉迴路控制；在每一軸控制中皆有一組sensor輸入點，包括了Home點、上行程極限點及下行程極限點，另外尚有禁制信號輸出點、Position Ready輸出點及Emergency Stop輸入點；在其它輸出入點部份，本模組使用省配線化IO設計最大可擴充至64點輸入點及64輸出點。

### Specifications

- Size:185mm x 109mm
- System Clock:40 MHz
- Bus Interface: PCI
- Motion:
  - ◆ Positioning Axes:6
  - ◆ Max. DDA Command :  $2^{10-15}$  pulse/DDA Cycle
  - ◆ DDA Cycle: 25us ~3350ms Programmable
  - ◆ Pulse Output Format:  
Pulse/Direction、CW/CCW、A/B Phase
  - ◆ Error Counter(For Output Pulse):16 bits
- Remote IO:64 IN/64 OUT Maximum
- Encoder Input
  - ◆ 6 Axes
  - ◆ Interface: Line Driver
  - ◆ Input Format:  
A/B/Z Phase、Pulse /Direction、CW/CCW
- ◆ Decoder:x0,x1,x2,x4  
Software programmable in A/B/Z phase input
- ◆ Position Counter: 32 bits
- ◆ Latch :15 trigger signals for each axis
- Local IO:
  - ◆ Home Sensor Signal Input:6
  - ◆ Positive Over Travel Signal Input:6
  - ◆ Negative Over Travel Signal Input:6
  - ◆ Inhibit Signal Output:6
  - ◆ Emergency Stop Input:1
  - ◆ Position Ready Output:1

### Software Support

- Device driver for Windows 98se/2000/NT/XP/Vista
- 運動控制程式庫 MCCL for Windows 98se/2000/NT/XP/Vista

推廣服務窗口：機械所 / 智慧機械技術組 / 機電控制整合部  
聯絡人：陳英敏  
聯絡電話：03-5915931  
傳真號碼：03-5826594  
聯絡地址：新竹縣竹東鎮中興路四段195號11館F400  
網址：<http://www.epcio.com.tw>